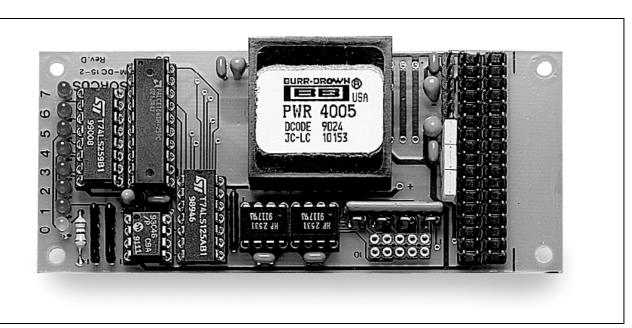
24. M-DC15-2

 $4\ optoentkoppelte\ Interrupt-Eingänge, \\ DC/DC-Wandler\ f\"ur\ \pm 15\ V\ Versorgungsspannung, \\ 8\ frei\ programmierbare\ Kontroll-LEDs$



Funktionsbeschreibung	24-3
Funktionseinheiten Blockschaltbild Technische Daten Lieferumfang	24-4

Konfiguration und Einbau	24-7
Lageplan M-DC15-2, Rev. D Signalanpassung der Eingänge Interrupt-Eingänge DC/DC-Wandler	24-8 24-8

EEPROM-Inhalte	24-9
Steckerbelegung St1	24-14
Modul-Device-Treiber M-DC15-2	24-15
Installationsparameter	24-15
Kanaleigenschaftsstruktur CPS_MDC152	
Digitale Eingänge	
Zugriff	24-16
LEDs	
Interrupt-Eingänge	24-18
II a ala amus ala ambibli a thala	24.10
Hochsprachenbibliothek	24-19
Programmierung mit I/O-Zugriffen	24-23
Lokale I/O-Adressen	24-23

Funktionsbeschreibung

Funktionseinheiten

Das Modul M-DC15-2 enthält 4 Funktionseinheiten:

• Vier galvanisch getrennte Multifunktions-Eingänge (IP-0 bis IP-3):

Jeder Eingang kann per Software auf einen Interrupt-Eingang der Basiskarte geschaltet werden:

IP-0 auf IRQ-B, IP-1 auf IRQ-E, IP-2 auf IRQ-C und IP-3 auf IRQ-D.

- Der Zustand der Eingänge kann jederzeit abgefragt werden
- Die Eingangsbeschaltung kann über ein steckbares Widerstandsnetzwerk vom Anwender geändert werden und ist damit anpaßbar an Eingangsspannungen von 4 bis 27 Volt
- Min. erforderlicher Eingangsstrom (Schwelle, typ.): 5 mA
- Die maximale Pulsfrequenz am Eingang beträgt 1 MHz
- Jeder Eingang ist durch eine antiparallele Diode geschützt

Anmerkung: Für verschiedene Funktionen wird die Hardware der Basiskarte verwendet (IRQ-B, IRQ-C, IRQ-D, IRQ-E). Diese Hardware kann, auch wenn mehrere Module vom gleichen Typ aufgesteckt sind, natürlich nur einmal (zur selben Zeit) verwendet werden.

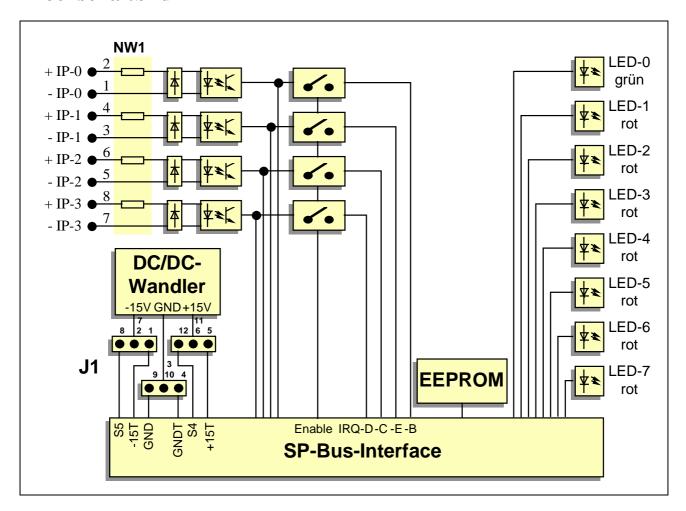
• Acht frei programmierbare Kontroll-LEDs

- Jede LED kann unabhängig von den anderen gesetzt und gelöscht werden, z. B. zur Kontrolle selbstgeschriebener Programme
- Setzen und Löschen der LEDs ist ohne Verwendung von CPU-Registern möglich

- 2, 3, 4 oder 6 Watt Leistung
- Versorgung anderer Module, die keine eigene Versorgung mit +/-15 Volt haben, über den SP-Bus
- beide Spannungen können galvanisch getrennt verwendet werden

• EEPROM zur Abspeicherung von Initialisierungsdaten

Blockschaltbild



Technische Daten

Parameter	Wert	Einheit
Zahl der ext. Eingänge (optoentkoppelt),	4	_
davon interruptfähig (= IP-0 bis IP-3)	4	-
Max. Eingangsfrequenz IP-0 bis IP-3, min. 1	1	MHz
Eingangsstrom IP-0 bis IP-3, Schwelle (typ. / max.)	5 / 10	mA
Eingangsspannung, max. ²	27	V
Trennspannung, max.	500	V
Reverse input voltage, max.:		·
$RIV_{max} = \frac{Vorwiderstand}{1 \Omega} \cdot 0,05$	RIV_{max}	V
DC/DC-Wandler:		
± 15 V, Genauigkeit U_{out} , typ. / min.	$\pm 3 / \pm 5$	%
U _{out} , max.	±18	V
Temperaturkoeffizient, bezogen auf U	± 0.02	%/ K
Kurzschlußdauer am Ausgang, max.	5	S
Ausgangsstrom, max. (4-Watt-Typ)	±135	mA
(6-Watt-Typ)	±200	mA
Störspannung und Rauschen (peak to peak), typ.		
(4-Watt-Typ)	140	mV
(6-Watt-Typ)	70	mV
Versorgungsspannung, von der Basiskarte (±5%)	5	V
Stromaufnahme, von der Basiskarte (typ.) ³	120	mA
Betriebstemperatur (Modultemperatur),		
min./max.	0 bis 70	°C
Abmessungen (L x B x H)	106 x 45 x 15	mm

Lieferumfang

Auf Wunsch auch bis 10 MHz lieferbar.

Mit externen Vorwiderständen können auch größere Eingangsspannungen verarbeitet werden. Die Begrenzung ist durch die max. erlaubte Verlustleistung der steckbaren Widerstandsnetzwerke (z. B. Bourns 4608X, 1000 mW) gegeben.

Stromaufnahme, gemessen bei Bestückung mit DC/DC-Wandler mit einer max. Ausgangsleistung von 6 Watt (ohne Belastung der ± 15 -V-Spannungen, alle LEDs ausgeschaltet).

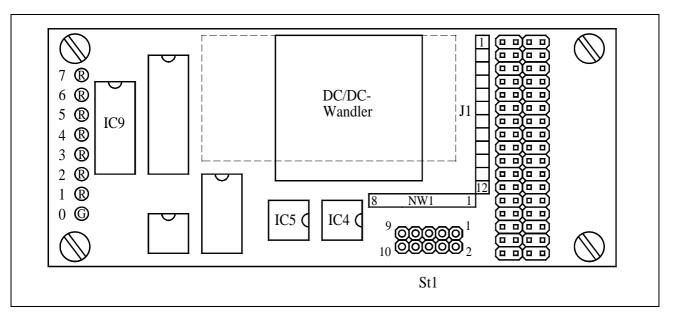
- Modul M-DC15-2
- 10-poliger Pfostenstecker für Flachbandkabel
- Sortiment Widerstandsnetzwerke WN-1531
- Datenträger mit Modul-Device-Treiber und Programmbibliotheken (Pascal und C)

Konfiguration und Einbau

Folgende Punkte sind zu beachten:

- Vor dem Einbau des Moduls ist die Signalanpassung der Eingänge mit dem Widerstandsnetzwerk NW1 vorzunehmen bzw. zu überprüfen.
- Wenn das Modul mit einem DC/DC-Wandler ausgerüstet ist und dieser verwendet werden soll, müssen mit Jumperfeld J1 die ±15-Volt-Spannungen und die gemeinsame Masseleitung dafür auf den SP-Bus gelegt werden.
- Alle anderen Einstellungen werden nach dem Einbau des Moduls per Software gemacht.

Lageplan M-DC15-2, Rev. D¹



Die Größe des DC/DC-Wandlers hängt von seiner maximalen Ausgangsleistung ab: die durchgezogene Linie stellt den 4-Watt-Typ dar, die gestrichelte den 6-Watt-Typ.

¹ Bei Rev. A ist die Reihenfolge der LEDs wie folgt (von oben nach unten): 4, 5, 6, 7, 3, 2, 1, 0

Signalanpassung der Eingänge

Die 4 Optokoppler-Eingänge können über ein steckbares Widerstandsnetzwerk (ein 8-poliges Single-In-Line-Netzwerk für alle 4 Eingänge) an unterschiedliche Eingangsbedingungen angepaßt werden. Weitere Hinweise über Art und Widerstandswert des Netzwerkes finden Sie in der Einführung im Abschnitt 'Digitaleingänge'.

Interrupt-Eingänge

IP-0 bis IP-3 können per Software auf die Interrupt-Eingänge der Basiskarte geschaltet werden. Dieser Zustand, also ob die Eingänge durchgeschaltet sind, kann auch per Software abgefragt werden.

Nach einem Hardware-Reset der Basiskarte sind die Eingänge zunächst nicht auf die Interrupt-Eingänge der Basiskarte durchgeschaltet, außer wenn es im EEPROM des Moduls in WORT-3 angegeben ist.

Moduleingang	an Interrupt-Eingang der Basiskarte
IP-0	IRQ-B
IP-1	IRQ-E
IP-2	IRQ-C
IP-3	IRQ-D

DC/DC-Wandler

Die Ausgangsspannungen von ± 15 Volt können per Jumperfeld J1 über zwei verschiedene Leitungssysteme des SP-Bus zu anderen Modulen geführt werden. In einem Fall sind die ± 15 Volt nicht galvanisch von der Basiskarte getrennt, im anderen Fall bleiben sie getrennt.

Bei dem Modul M-AD16-3 zum Beispiel, das selbst nicht für galvanische Trennung vorgesehen ist, muß die Zuführung über das nicht getrennte Leitungssystem des SP-Bus erfolgen (siehe hierzu auch Beschreibung des Moduls M-AD16-3). Die Zuführung über das galvanisch getrennte Leitungssystem ist bei diesem Modul nicht möglich.

Jumper.	J1 f	ür nicht	galvanisch	getrenntes	Leitungssystem:
			<i>(</i>)	0	6

Signal	an SP-Bus-Leitung	Pin auf SP-Bus	Jumper
-15 V	S5	B2	7-8
COM	GND	B17 und C17	9-10
+15 V	S4	B16	11-12

Jumper J1 für galvanische Trennung:

Signal	an SP-Bus-Leitung	Pin auf SP-Bus	Jumper
-15 V	-15T	D1	1-2
COM	GND	D2	3-4
+15 V	+15T	D17	5-6

EEPROM-Inhalte

Werkseitig ist bereits eine Konfiguration im EEPROM voreingestellt:

WORT	Binär	Hex	x. .	Bedeutung (Kurzinfo)
0	0010 0100 001			Modultyp M-DC15-2, Rev. D ¹
1	0000 0000 000	00 0001 000)1h	Initialisierung
2	0000 0000 000	000 0000 000	00h	Bestückung
3	0000 0000 000	00 0000 000	00h	Einstellung von Jumper J1
4	0000 0000 000	00 0000 000	00h	Initialisierung
5	0000 0010 011	11 0000 027	70h]	Bestückung des Widerstandsnetzwerks
6	0000 0000 000	00 0000 000	00h	Reserviert
•••	•••	•••		···
31	0000 0000 000	00 0000 000)0h]	Reserviert

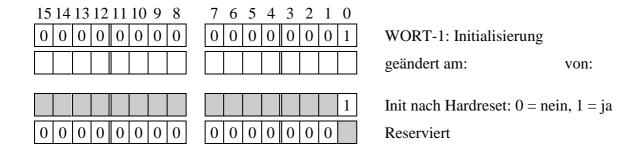
¹ Bei Rev. A enthält WORT-0 2022h oder 2122h

WORT-0: Typ und Version des Moduls (darf nicht geändert werden)

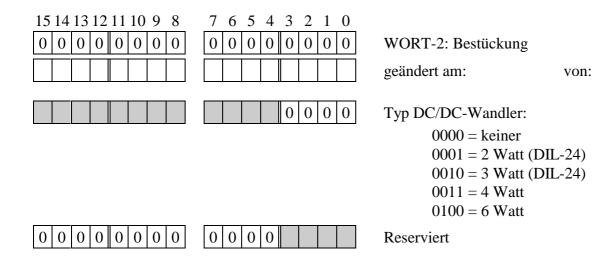
15 14 13 12 11 10 9 8	7 6 5 4 3 2 1 0 0 0 1 0	WORT-0: Kennung
	0 0 1 0 0 0 1 0	Modultyp: 34 = M-DC15-2
0 1 0 0		Revision: $1 = A$, $2 = B$, $3 = C$, etc.
0		Reserviert
0 0 1		Kennung

WORT-1: Initialisierung

In diesem Wort kann eingestellt werden, ob das Modul nach dem Einschalten und bei einem Reset der Basiskarte entsprechend den Eintragungen im EEPROM initialisiert wird (Bit-0 = 1) oder nicht (Bit-0 = 0).

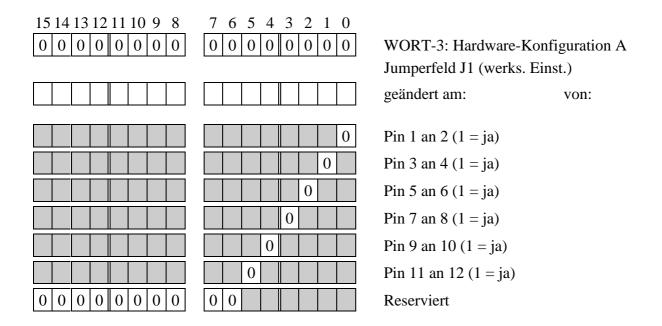


WORT-2: Bestückung



WORT-3: Hardware-Konfiguration A (Jumperfeld J1)

In WORT-3 wird die eingestellte Konfiguration des Jumperfeldes J1 (1 x 12 Pins) angegeben.



WORT-4: Initialisierung von LEDs und Interrupt-Kanälen

Bit-0 bis Bit-7 bestimmen den Initialisierungszustand von LED-0 bis LED-7 nach Reset.

Bit-8 bis Bit-11 legen fest, ob der entsprechende Eingang nach Reset per Software mit dem zugehörigen Interrupt-Eingang verbunden wird oder nicht.

15 14 13 12 11 10 9 8 0 0 0 0 0 0 0 0 0	7 6 5 4 3 2 1 0 0 0 0 0 0 0	WORT-4: Software-Konfiguration (werks. Einst.) geändert am: von:
	0	LED-0 grün $(1 = ein, 0 = aus)$
		LED-1 rot $(1 = ein, 0 = aus)$
	0	LED-2 rot $(1 = ein, 0 = aus)$
	0	LED-3 rot $(1 = ein, 0 = aus)$
	0	LED-4 rot $(1 = ein, 0 = aus)$
	0	LED-5 rot $(1 = ein, 0 = aus)$
	0	LED-6 rot $(1 = ein, 0 = aus)$
	0	LED-7 rot $(1 = ein, 0 = aus)$
		IP-0 an IRQ-B (1 = verbunden)
		IP-1 an IRQ-E (1 = verbunden)
		IP-2 an IRQ-C (1 = verbunden)
		IP-3 an IRQ-D $(1 = verbunden)$
0 0 0 0		Reserviert

WORT-5: Hardware-Konfiguration (Netzwerk NW1)

15 14 13 12 11 10 9 8	7 6 5 4 3 2 1 0	
0 0 0 0 0 0 1 0	0 1 1 1 0 0 0 0	WORT-5: NW1 in Ω (werks. Einst.)
		geändert am: von:
		letzte Ziffer
	0 1 1 1	3. Ziffer
0 0 1 0		2. Ziffer
0 0 0 0 0		1. Ziffer

Steckerbelegung St1

Das Modul wird über einen 10-poligen (2 x 5) Steckverbinder und ein entsprechendes Flachbandkabel mit der Außenwelt verbunden.

Pin	Signal ¹	
1	- IP-0	
2	+ IP-0	
3	- IP-1	
4	+ IP-1	
5	- IP-2	
6	+ IP-2	
7	- IP-3	
8	+ IP-3	
9	n. c.	
10	n. c.	

¹ - entspricht der Kathode der LED des Eingangsoptokopplers, + der Anode

Modul-Device-Treiber M-DC15-2

Allgemeine Hinweise zum Umgang mit Modul-Device-Treibern finden Sie in der Einführung im Abschnitt 'Grundlagen zum Modul-Device-Treiber'.

Installationsparameter

Parameter	Wert
Dateiname:	ML8D2200.LIB
Programmnummer:	425h
Tasknummer:	Steckplatz des Moduls
Interruptnummer:	0
Länge des Datenbereichs:	0
Flags:	800h

Befehl in INS-Datei (z.B. für Steckplatz 1):

M8INST ML8D2200 0425 0001 00 000000 00000800

Kanaleigenschaftsstruktur CPS_MDC152

Ofs	Strukturelement	Datentyp	Bedeutung
0	.usDevice	USHORT	Device-Typ
2	.us Index First	USHORT	Index des ersten Device
4	.us Index Last	USHORT	Index des letzten Device
6	.usFlags	USHORT	Flags
8	.us Read Mode	USHORT	Lesemodus
10	.usWriteMode	USHORT	Schreibmodus

Digitale Eingänge

Ofs	Strukturelement	Datentyp	Bedeutung
0	.usDevice	USHORT	Device-Typ: DEVICE_DIN
2	.usIndexFirst	USHORT	Index des ersten Device (= 0 bis 3)
4	.usIndexLast	USHORT	Index des letzten Device (= .usIndexFirst oder 3)
6	.usFlags	USHORT	Mögliche Flags:
			Bit 0: _CP_EXCLUSIVE = 1 (exklusiv)
			Alle anderen Bits $= 0$.
8	.usReadMode	USHORT	Wert zurücklesen: <i>IO_MODE_DIRECT</i> = 1 (direkt)

Alle anderen Strukturelemente werden nicht ausgewertet.

Zugriff

Die Eingänge können mit der Funktion mddx_read_channel_byte gelesen werden.

LEDs

Ofs	Strukturelement	Datentyp	Bedeutung
0	.usDevice	USHORT	Device-Typ: DEVICE_LED
2	.usIndexFirst	USHORT	Index des ersten Device (= 0)
4	.usIndexLast	USHORT	Index des letzten Device (= 7)
6	.usFlags	USHORT	Mögliche Flags:
			Bit 0: _CP_EXCLUSIVE = 1 (exklusiv)
			Alle anderen Bits $= 0$.
8	.usReadMode	USHORT	Wert zurücklesen: <i>IO_MODE_RAM</i> = 4 (aus RAM)
10	.usWriteMode	USHORT	Wert ausgeben: <i>IO_MODE_DIRECT</i> = 1 (direkt)

Die Ausgänge werden durch einen Schreibzugriff (BYTE) auf den Kanal gesteuert. Das entsprechende Byte setzt sich aus folgenden Flags zusammen:

_MDC152_LED_0_ON	(= 1)	Schaltet die LED-0 ein
_MDC152_LED_1_ON	(= 2)	Schaltet die LED-1 ein
_MDC152_LED_2_ON	(= 4)	Schaltet die LED-2 ein
_MDC152_LED_3_ON	(= 8)	Schaltet die LED-3 ein
_MDC152_LED_4_ON	(= 16)	Schaltet die LED-4 ein
_MDC152_LED_5_ON	(= 32)	Schaltet die LED-5 ein
_MDC152_LED_6_ON	(= 64)	Schaltet die LED-6 ein
_MDC152_LED_7_ON	(= 128)	Schaltet die LED-7 ein

Sollen alle LED-Ausgänge abgeschaltet werden, so muß eine 0 in den Kanal geschrieben werden. Sollen z.B. die LED-Ausgänge LED-0 und LED-1 eingeschaltet werden, so werden die Flags *_MDC152_LED_0_ON und MDC152_LED_1_ON* ODER-verknüpft und das Ergebnis in den Kanal geschrieben.

Der aktuelle Status der Ausgänge kann durch einen Lesezugriff (BYTE) auf den Kanal ermittelt werden. Die Prüfung kann durch eine UND-Verknüpfung des entsprechenden Flags mit dem gelesenen Byte erfolgen.

Interrupt-Eingänge

Diese Kanäle ermöglichen es, die Interrupt-Eingänge IP-0 bis IP-3 mit den Interruptleitungen IRQ-B, IRQ-E, IRQ-C bzw. IRQ-D zu verbinden oder zu trennen.

Ofs	Strukturelement	Datentyp	Bedeutung
0	.usDevice	USHORT	Device-Typ: <i>DEVICE_CTRL</i> = 0401h
2	.usIndexFirst	USHORT	Device-Index:
			0 = IRQ-B 1 = IRQ-E 2 = IRQ-C 3 = IRQ-D
4	.us IndexLast	USHORT	= .usIndexFirst
6	.Flags	USHORT	Mögliche Flags:
			Bit 0: _CP_EXCLUSIVE = 1 (exklusiv)
			Alle anderen Bits = 0 .

Alle anderen Strukturelemente werden nicht ausgewertet.

Der Interrupt-Eingang wird durch einen Schreibzugriff (BYTE) auf den Kanal gesteuert.

Verbinde IP-0 mit Interruptleitung IRQ-I	(= 1)	_MDC152_CON_IP_0_IRQ_B
Verbinde IP-1 mit Interruptleitung IRQ-I	(= 2)	_MDC152_CON_IP_1_IRQ_E
Verbinde IP-2 mit Interruptleitung IRQ-0	(= 4)	_MDC152_CON_IP_2_IRQ_C
Verbinde IP-3 mit Interruptleitung IRQ-I	(= 8)	_MDC152_CON_IP_3_IRQ_D

Soll der Interrupt-Eingang deaktiviert werden, so muß eine 0 in den Kanal geschrieben werden.

Der aktuelle Status des Ausgangs kann durch einen Lesezugriff (BYTE) auf den Kanal ermittelt werden.

Hochsprachenbibliothek

Wie die Bibliothek eingebunden und verwendet wird, finden Sie in der Einführung im Abschnitt 'Hochsprachenbibliotheken'. Der Name der Bibliothek (*libname*) lautet M034_LIB, Sie finden sie im Verzeichnis (*pathname*) SPB_MOD\BIB\M-DC15-2. Vor allen anderen Routinen muß die Prozedur m034_bib_startup einmal aufgerufen werden.

m034_bib_startup

Initialisiere Modulbibliothek

Pascal PROCEDURE m034_bib_startup;

C void EXPORT m034_bib_startup (void);

Funktion Diese Prozedur initialisiert die Modulbibliothek. Es werden u. a. die

Initialisierungsdaten aus den EEPROMs aller Module M-DC15-2 über-

nommen, die sich auf der Basiskarte befinden.

m034_set_conf_all

Konfiguriere alle Funktionseinheiten

Pascal PROCEDURE m034_set_conf_all (micro_slot, ledconf,

intconf: byte);

C void EXPORT m034_set_conf_all (byte micro_slot, byte ledconf,

byte intconf);

Funktion Diese Prozedur konfiguriert alle Funktionseinheiten des Moduls (Inter-

rupt-Eingänge und LEDs). Der Parameter *ledconf* enthält die einzustellende Konfiguration für die LEDs und der Parameter *intconf* die einzustellende Konfiguration für die Interrupt-Eingänge. Die Codierung von *ledconf* entspricht der des EEPROM-Wortes 3 (Bit-0 bis Bit-7) und die Codierung von *intconf* der des EEPROM-Wortes 3

(Bit-8 bis Bit-15, siehe Seite 24-11).

Parameter *ledconf*:

Bit	nicht gesetzt (= 0)	gesetzt (= 1)
0	LED-0 ausgeschaltet	LED-0 eingeschaltet
1	LED-1 ausgeschaltet	LED-1 eingeschaltet
2	LED-2 ausgeschaltet	LED-2 eingeschaltet
3	LED-3 ausgeschaltet	LED-3 eingeschaltet
4	LED-4 ausgeschaltet	LED-4 eingeschaltet
5	LED-5 ausgeschaltet	LED-5 eingeschaltet
6	LED-6 ausgeschaltet	LED-6 eingeschaltet
7	LED-7 ausgeschaltet	LED-7 eingeschaltet

Parameter *intconf*:

Bit	nicht gesetzt (= 0)	gesetzt (= 1)
0	IP-0 nicht verbunden	IP-0 mit IRQ-B verbunden
1	IP-1 nicht verbunden	IP-1 mit IRQ-E verbunden
2	IP-2 nicht verbunden	IP-2 mit IRQ-C verbunden
3	IP-3 nicht verbunden	IP-3 mit IRQ-D verbunden

m034_set_conf_detail Konfiguriere eine Funktionseinheit

Pascal PROCEDURE m034_set_conf_detail (micro_slot, ipx, data_var:

byte);

C void EXPORT m034_set_conf_detail (byte micro_slot, byte ipx,

byte data_var);

Funktion Diese Prozedur konfiguriert den in Parameter ipx angegebenen Ein-

gang (0 = IP-0 bis 3 = IP-3), wie in Parameter $data_var$ angegeben (0 =

verbinden, 1 = nicht verbinden).

m034_get_conf_all

Lies aktuelle Konfiguration

Pascal PROCEDURE m034_get_conf_all (micro_slot: byte; var ledconf,

intconf: byte);

C void EXPORT m034_get_conf_all (byte micro_slot, byte *ledconf,

byte *intconf);

Funktion Nach Aufruf dieser Prozedur enthalten die Variablen ledconf und int-

conf die aktuelle Konfiguration des Moduls. Die Codierung von *ledconf* entspricht der des EEPROM-Wortes 3 (Bit-0 bis Bit-7) und die Codierung von *intconf* der des EEPROM-Wortes 3 (Bit-8 bis Bit-15,

siehe Seite 24-11).

m034_set_conf_eeprom

Setze EEPROM-Konfiguration

Pascal PROCEDURE m034_set_conf_eeprom (micro_slot: byte);

C void EXPORT m034_set_conf_eeprom (byte micro_slot);

Funktion Diese Prozedur konfiguriert und initialisiert das Modul M-DC15-2 ent-

sprechend den Einstellungen im EEPROM des Moduls.

$m034_get_ipx$

Lies Zustand der Eingänge IPx

Pascal PROCEDURE m034_get_ipx (micro_slot: byte; var data_var: byte);

C void EXPORT m034_get_ipx (byte micro_slot, byte *data_var);

Funktion Nach Aufruf dieser Prozedur enthält die Variable data_var die Zustän-

de der Eingänge IP-0 bis IP-3. Bit-0 entspricht dem Eingang IP-0, Bit-1 dem Eingang IP-1, Bit-2 dem Eingang IP-2 und Bit-3 dem Eingang

IP-3. Ist das entsprechende Bit = 0, ist der Eingang stromlos.

m034 set led

Definiere Zustand einer LED

Pascal PROCEDURE m034_set_led (micro_slot, led, data_var: byte);

C void EXPORT m034_set_led (byte micro_slot, byte led,

byte data_var);

Funktion Diese Prozedur setzt die LED, die in Parameter led (0 = LED-0 bis 7 =

LED-7) angegeben ist, entsprechend der Angabe in Parameter da-

 $ta_{var} (0 = aus, 1 = ein);$

m034_get_led

Lies Zustand aller LEDs

Pascal PROCEDURE m034_get_led (micro_slot: byte; var ledconf: byte);

C void EXPORT m034_get_led (byte micro_slot, byte *ledconf);

Funktion Nach Aufruf dieser Prozedur enthält die Variable ledcon den Zustand

der LEDs des Moduls. Bit-0 entspricht dem Zustand von LED-0, usw. bis Bit-7 entspricht dem Zustand von LED-7. Ist das entsprechende Bit = 0, ist die LED ausgeschaltet, ist das Bit = 1, ist die LED eingeschal-

tet.

Programmierung mit I/O-Zugriffen

Lokale I/O-Adressen

Zugriff ¹	Funktion		
W8x	Trenne IP-0 von IRQ-B		
W8x	Verbinde IP-0 1	nit IRQ-B	
W8x	Trenne IP-1 voi	n IRQ-E	
W8x	Verbinde IP-1 1	nit IRQ-E	
W8x	Trenne IP-2 voi	n IRQ-C	
W8x	Verbinde IP-2	nit IRQ-C	
W8x	Trenne IP-3 voi	n IRQ-D	
W8x	Verbinde IP-3 i	nit IRQ-D	
R8	Lies Status von	IP-0 und IP-1 (0 = Eingang ist stromlos):	
		-0, Bit-1 = IP-1, Bit 2 bis 7 = ungültig	
R8		IP-2 und IP-3 (0 = Eingang ist stromlos):	
DΩ	Bit-0 = IP-2, Bit-1 = IP-3, Bit 2 bis 7 = ungültig Lies Status, ob verbunden (1 = verbunden):		
Ko		-0 mit IRQ-B, Bit-1 = IP-1 mit IRQ-E, Bit 2	
R8		iden (1 = verbunden):	
		-2 mit IRQ-C, Bit-1 = IP-3 mit IRQ-D, Bit 2	
	bis $7 = un$	gültig	
W8x	LED-0 (grün):	ein	
W8x		aus	
W8x	LED-1 (rot):	ein	
W8x		aus	
W8x	LED-2 (rot):	ein	
W8x		aus	
W8x	LED-3 (rot):	ein	
W8x		aus	
	W8x W8x W8x W8x W8x W8x W8x R8 R8 R8 R8 W8x W8x W8x W8x W8x	W8x Trenne IP-0 vol W8x Verbinde IP-0 record W8x Trenne IP-1 vol W8x Verbinde IP-1 record W8x Trenne IP-2 vol W8x Verbinde IP-2 record W8x Verbinde IP-3 record W8x Verbinde IP-3 record R8 Lies Status von Bit-0 = IP-1 bis 7 = ung Bit-0 = IP-1 bis 7 = ung W8x LED-0 (grün): W8x LED-1 (rot): W8x LED-2 (rot): W8x LED-3 (rot):	

¹ W8x bedeutet ein 8-Bit I/O-Schreibzugriff, bei dem die Daten keine Rolle spielen

Adresse	Zugriff¹	Funktion	
MBA+08h	W8x	LED-4 (rot):	ein
MBA+09h	W8x		aus
MBA+0ah	W8x	LED-5 (rot):	ein
MBA+0bh	W8x		aus
MBA+0ch	W8x	LED-6 (rot):	ein
MBA+0dh	W8x		aus
MBA+0eh	W8x	LED-7 (rot):	ein
MBA+0fh	W8x		aus